

# ANALYTIQUE DU PRODUIT SCALAIRE DANS LE PLAN EN 1 BAC

JAOUAD filali

## I) REPERE ORTHONORME DANS LE PLAN

### DÉFINITIONS :

Soit  $\beta(\vec{i}, \vec{j})$  une base de  $\mathcal{V}_2$ .

- La base  $\beta$  est dite **orthogonale** si  $\vec{i} \cdot \vec{j} = 0$
- La base  $\beta$  est dite **normée** si  $\|\vec{i}\| = \|\vec{j}\| = 1$
- Une base orthogonale et normée s'appelle une base orthonormée.

Soit  $\mathcal{R}(O, \vec{i}, \vec{j})$  un repère du plan ( $\mathcal{P}$ )

- On dit que le repère  $\mathcal{R}$  est orthonormé si la base  $\beta(\vec{i}, \vec{j})$  associée à  $\mathcal{R}$  est orthonormée.

## II) EXPRESSION ANALYTIQUE DU PRODUIT SCALAIRE.

Soit  $\beta(\vec{i}, \vec{j})$  une base orthonormée de  $\mathcal{V}_2$ . et  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{u}' \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  deux vecteurs de  $\mathcal{V}_2$  ; on a :

$$\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} \quad \text{et} \quad \vec{u}' = x'\vec{i} + y'\vec{j}$$

$$\vec{u} \cdot \vec{u}' = (x\vec{i} + y\vec{j}) \cdot (x'\vec{i} + y'\vec{j})$$

$$= xx'\vec{i}^2 + xy'\vec{i} \cdot \vec{j} + yx'\vec{j} \cdot \vec{i} + yy'\vec{j}^2$$

$$= xx' + yy'$$

### PROPRIÉTÉ :

L'espace  $\mathcal{V}_2$  est rapporté à une base orthonormée  $\beta(\vec{i}, \vec{j})$ . Soient  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{u}' \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  deux vecteurs de  $\mathcal{V}_2$  on a :

- $\vec{u} \cdot \vec{u}' = xx' + yy'$
- $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$
- $\vec{u} \perp \vec{u}' \Leftrightarrow xx' + yy' = 0$

Si  $A(x_A, y_A)$  et  $B(x_B, y_B)$  alors  $AB = \|\overline{AB}\| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$

## III) PRODUIT SCALRE ET LIGNES TRIGONOMETRIQUES.

### L'EXPRESSION DE COS ET SIN

L'espace  $\mathcal{V}_2$  est rapporté à une base orthonormée  $\beta(\vec{i}, \vec{j})$ . Soient  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  deux vecteurs de  $\mathcal{V}_2$  on a :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\widehat{\vec{u}, \vec{v}})$$

$$\text{Par suite : } \cos(\widehat{\vec{u}, \vec{v}}) = \frac{xx' + yy'}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}}$$

### Theorème :

L'espace  $\mathcal{V}_2$  est rapporté à une base orthonormée  $\beta(\vec{i}, \vec{j})$  ; Soient  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ .

$$\cos(\widehat{\vec{u}, \vec{v}}) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \|\vec{v}\|} = \frac{xx' + yy'}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}} \quad \text{et} \quad \sin(\widehat{\vec{u}, \vec{v}}) = \frac{\det(\vec{u}, \vec{v})}{\|\vec{u}\| \|\vec{v}\|} = \frac{xy' - x'y}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}}$$

## IV) DE L'INEGALITE DE CAUCHY-SCHWARZ

L'inégalité de Cauchy-Schwarz

- Pour tout vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  on a :  $\vec{u} \cdot \vec{v} \leq |\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq \|\vec{u}\| \|\vec{v}\|$ .
- l'égalité est vérifiée si et seulement si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires.

L'inégalité triangulaire.

- Pour tout vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  on a :  $\|\vec{u} + \vec{v}\| \leq \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\|$ .
- l'égalité est vérifié si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires et de même sens.

### Propriétés :

L'espace vectoriel  $\mathcal{V}_2$  est muni d'une base  $\beta(\vec{i}, \vec{j})$  orthonormée.

Soient  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  on a :

- L'inégalité de Cauchy-Schwarz

$$\vec{u} \cdot \vec{v} \leq |\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \Leftrightarrow xx' + yy' \leq |xx' + yy'| \leq \sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}$$

- L'inégalité triangulaire.

$$\|\vec{u} + \vec{v}\| \leq \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\| \Leftrightarrow \sqrt{(x+x')^2 + (y+y')^2} \leq \sqrt{x^2 + y^2} + \sqrt{x'^2 + y'^2}$$

### Exercice :

Dans le plan (P) muni d'un RON  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ , on considère les points : A(5;1); B(-1;3); C(1;-1)

- 1) Déterminer les coordonnées des vecteurs  $\vec{BA}$  ;  $\vec{BC}$  et  $\vec{BC}$ .
- 2) a) Calculer  $\vec{BA} \cdot \vec{BC}$  et  $\det(\vec{BA}, \vec{BC})$ .  
b) Calculer les distances BA ; BC et AC.  
c) Calculer  $\cos(\widehat{BA, BC})$  et  $\sin(\widehat{BA, BC})$ .

## V) DROITE DÉFINIE PAR UN POINT ET UN VECTEUR NORMAL.

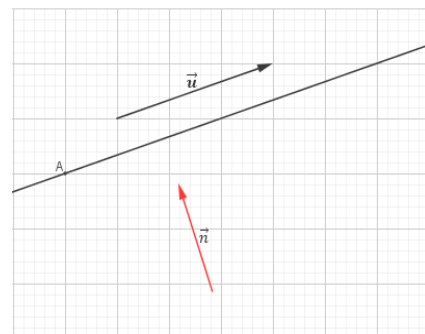
### 1-VECTEUR NORMAL D'UNE DROITE

#### Définition :

Soit  $D_{(A, \vec{u})}$  la droite passant par A et de vecteur directeur  $\vec{u}$  ; tout vecteur  $\vec{n}$  non nul et orthogonal à  $\vec{u}$  s'appelle un vecteur normal sur la droite (D).

#### Remarque :

- Si  $\vec{n}$  est normal sur une droite (D) ; Tout vecteur non nul colinéaire avec  $\vec{n}$  est aussi normal sur la droite (D).
- Si (D):  $ax + by + c = 0$  est une droite dans le plan alors  $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$  est un vecteur directeur de la droite (D), le vecteur  $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  est non nul et orthogonal à  $\vec{u}$  donc normal sur la droite (D).



## 2) EQUATION D'UNE DROITE DÉFINIE PAR UN POINT DONNÉ ET UN VECTEUR NORMAL.

Soient  $A(x_A, y_A)$  un point donné, et  $\vec{v} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  un vecteur non nul. Soit  $(D)$  la droite qui passe par  $A$  et qui admet  $\vec{v}$  comme vecteur normal.

$$M(x, y) \in (D) \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \cdot \vec{v} = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x - x_A \\ y - y_A \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = 0$$

$$\Leftrightarrow a(x - x_A) + b(y - y_A) = 0$$

$$\Leftrightarrow ax + by - (ax_A + by_A) = 0$$

### Propriété :

Soient  $A(x_A, y_A)$  un point donné, et  $\vec{v} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  un vecteur non nul. La  $(D)$  la droite qui passe par  $A$  et qui admet  $\vec{v}$  comme vecteur normal a une équation cartésienne de la forme :  $(D): a(x - x_A) + b(y - y_A) = 0$

### Exercice :

Déterminer un vecteur normal à la droite  $(\Delta)$  dans chacun des cas suivants :

a.  $(\Delta): x - 5y + 2 = 0$

b.  $(\Delta): 2x + 5y - 1 = 0$

c.  $(\Delta): 2x + \sqrt{2}y + 5 = 0$

d.  $(\Delta): 2x + \sqrt{2}y + 5 = 0$

## VI) DISTANCE D'UN POINT PAR RAPPORT A UNE DROITE.

### DEFINITION :

Soient  $(D)$  une droite et  $M_0$  un point dans le plan. La distance du point  $M_0$  à la droite  $(D)$  est la distance  $M_0H$  où  $H$  est la projection orthogonal de  $M_0$  sur  $(D)$ . On la note :  $d(M_0, (D))$

### FORMULE :

Soient  $(D): ax + by + c = 0$  une droite et  $M_0(x_0, y_0)$  un point dans le plan. La distance du point  $M_0$  à la droite  $(D)$  est :  $d(M_0, (D)) = M_0H = \frac{|ax_0 + by_0 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$

### Exercice :

$A$  est un point et  $(D)$  est une droite du plan.

Déterminer la distance du point  $A$  à la droite  $(D)$  dans chacun des cas suivants:

a.  $A(1;5)$  et  $(D): -x\sqrt{2} + y - 5 = 0$ .

b.  $A(\sqrt{3}; \sqrt{2})$  et  $(D): x\sqrt{3} - y\sqrt{2} - 1 = 0$ .

c.  $A(-2;1)$  et  $(D): 5x + 12y - 28 = 0$ .

d.  $A(0; -1)$  et  $(D): y = 2x - 2$ .